

Wózek el. ręcznie prowadz. niskiego podn. z platformą dla operatora KH.HS 2000

Dane techniczne wg VDI 2198

Charakterystyki	1.1	Producent			VENI
	1.2	Model			KH.HS 2000
	1.3	Rodzaj napędu			Bateria akumulatorowa
	1.4	Sposób prowadzenia (ręcznie prowadzony, operator idący/operator siedzący)			Operator idący/ręcznie prowadzony
	1.5	Udźwig	Q	(kg)	2000
	1.6	Odległość do środka ciężkości ładunku	c	(mm)	600
	1.8	Odległość do osi tylnych kół	x	(mm)	862(*)
	1.9	Baza	y	(mm)	1320(*)
	Masa	2.1	Masa własna		(kg)
Kola/nadwozie	3.1	Typ przód/tył (Polyurethane/PU, Vulkollan/VU)			VU/VU
	3.2	Przednie (napędowe) koło		(mm)	D 230x75
	3.3	Tylne koła (rolki)		(mm)	D 85x70
	3.4	Koła oporowe		(mm)	D 150x50
	3.5	Ilość kół: przednie/tylne (x=napędowe)		(mm)	1x+2/4
	3.6	Ślad przedni	b ₁₀	(mm)	520
	3.7	Ślad tylny	b ₁₁	(mm)	375
Wymiary	4.4	Wysokość podnoszenia	h ₃	(mm)	125
	4.9	Wysokość dyszla w pozycji roboczej min/max	h ₁₄	(mm)	1200/1450
	4.15	Wysokość widel opuszczonych	h ₁₃	(mm)	85
	4.19	Długość ogólna z/bez platformy	l ₁	(mm)	2254/1861
	4.20	Długość do czoła widel z/bez platformy	l ₂	(mm)	1104/711
	4.21	Szerokość ogólna	b ₁	(mm)	740
	4.22	Wymiary widel	s/e/l	(mm)	55/185/1150
	4.25	Rozstaw widel	b ₅	(mm)	560
	4.32	Prześwit po środku bazy min/max	m ₂	(mm)	30/155
	4.34	Szerokość korytarza roboczego z paletą 800x1200 mm, wzdłuż z/bez platformy	Ast	(mm)	2504/2111
Wydajność	5.1	Prędkość jazdy z/bez ładunku		(km/h)	8.5/9.0
	5.2	Prędkość podnoszenia z/bez ładunku		(m/s)	0.060/0.090
	5.3	Prędkość opuszczania z/bez ładunku		(m/s)	0.065/0.050
	5.8	Maksymalnie pokonywany pochył z/bez ładunku, S2=5 min		(%)	8/16
	5.10	Hamulec roboczy			Elektromagnetyczny
Napęd	6.1	Silnik jazdy, S2 60 min		(kW)	2.5
	6.2	Silnik podnoszenia, S3 15%		(kW)	2.0
	6.4	Bateria akumulatorowa-napięcie/pojemność nom. C5		(V/Ah)	24/250
Inne	8.1	Typ sterowania jazdy			Regulator impulsowy AC/320A

(*) - przy opuszczonych widelach + 72mm